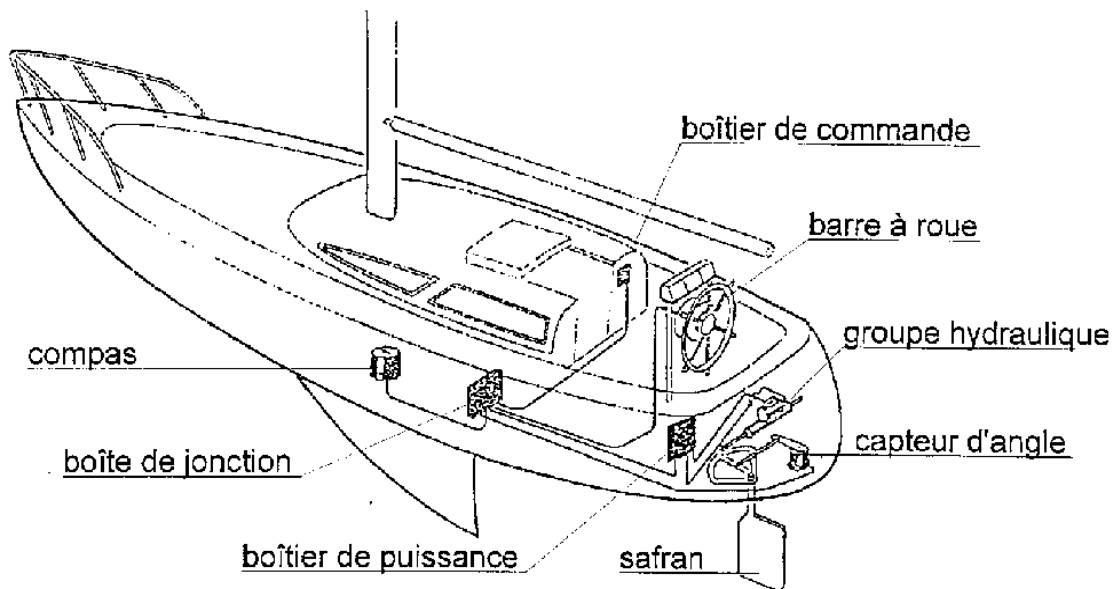




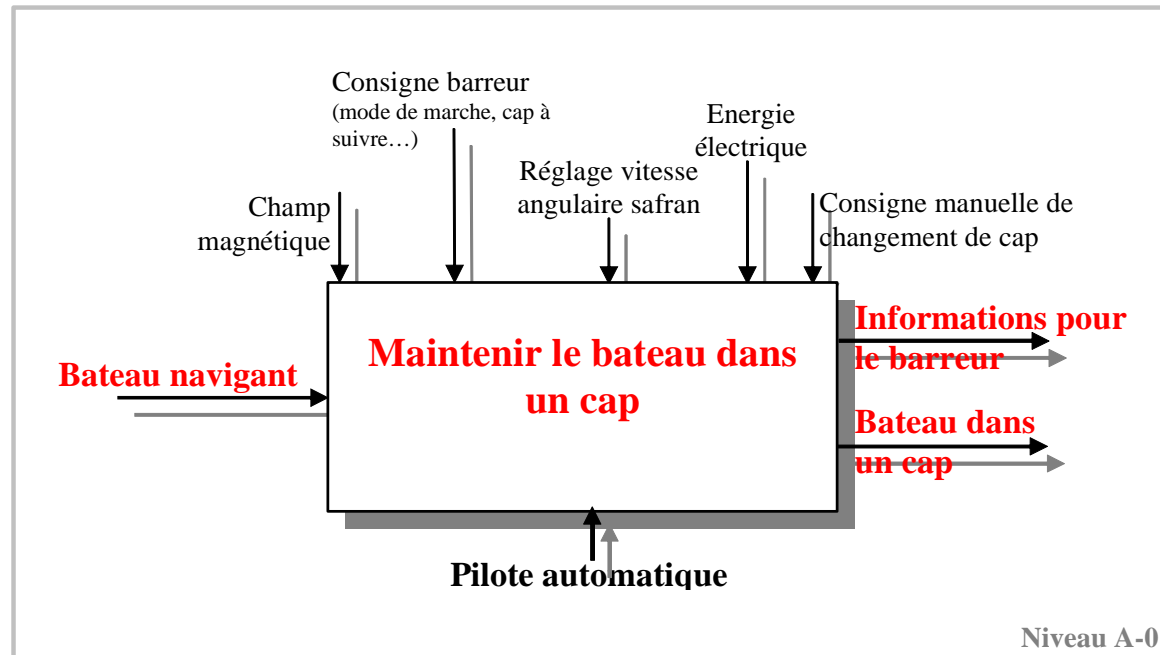
Pilote automatique pour voilier

Implantation



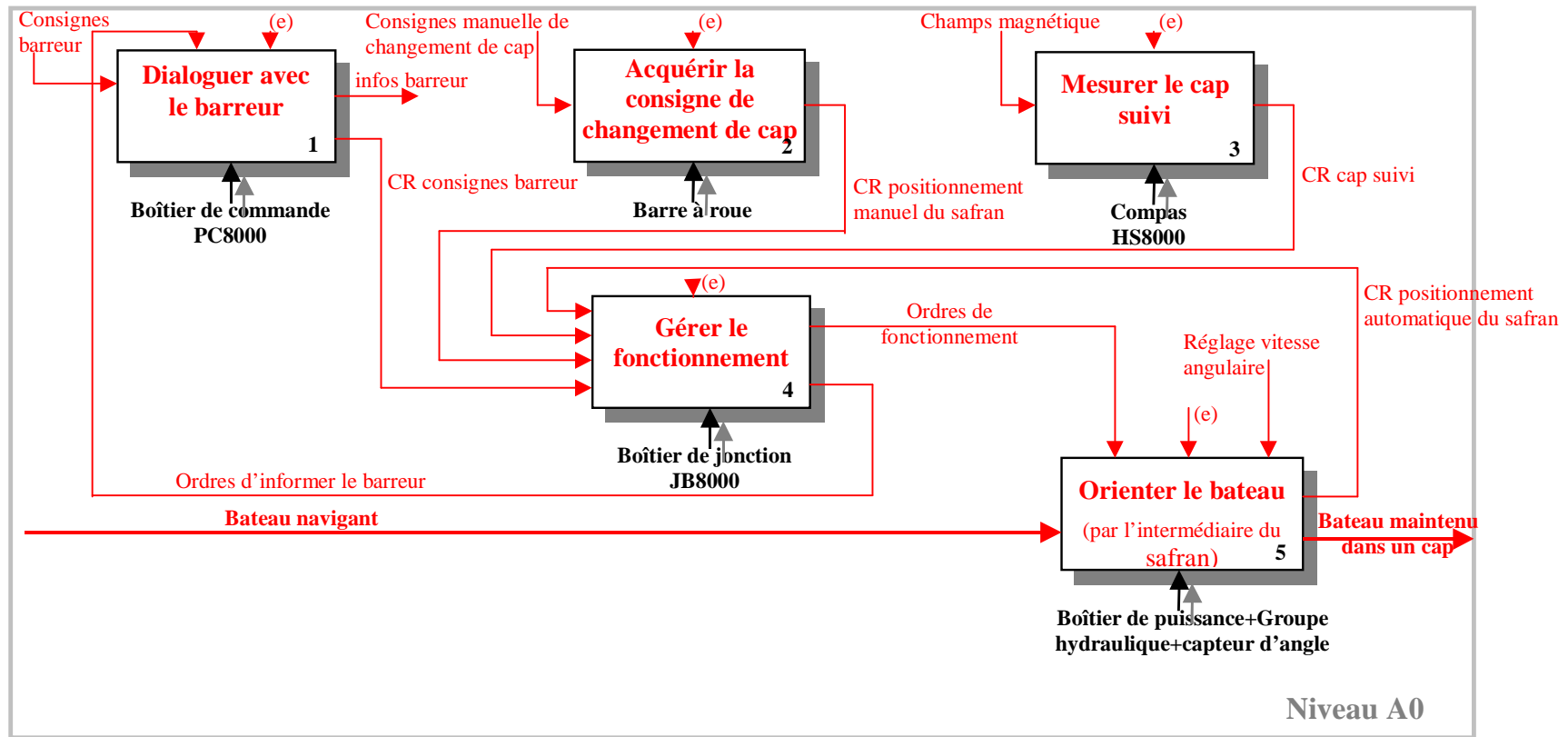


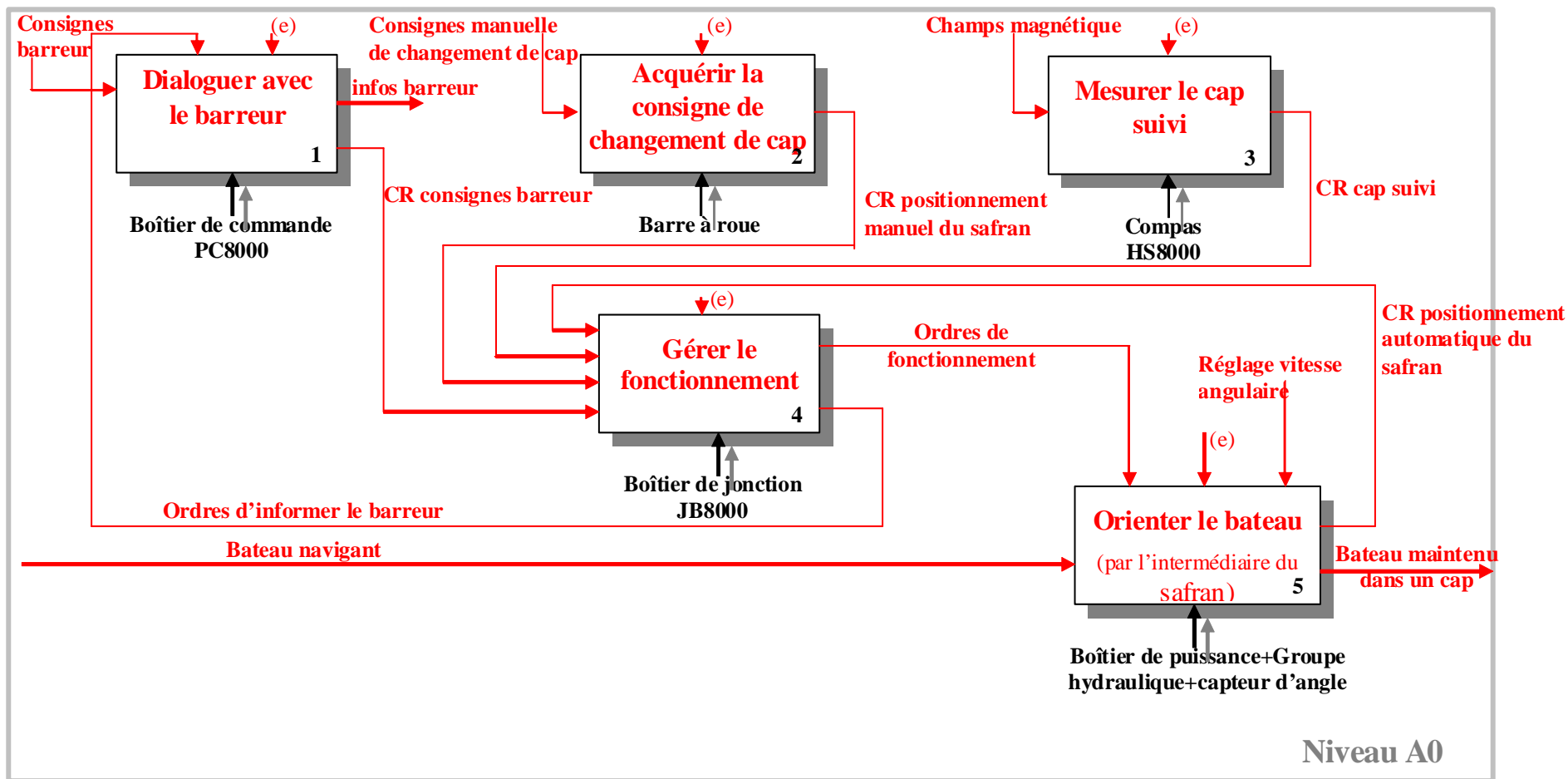
Pilote automatique pour voilier





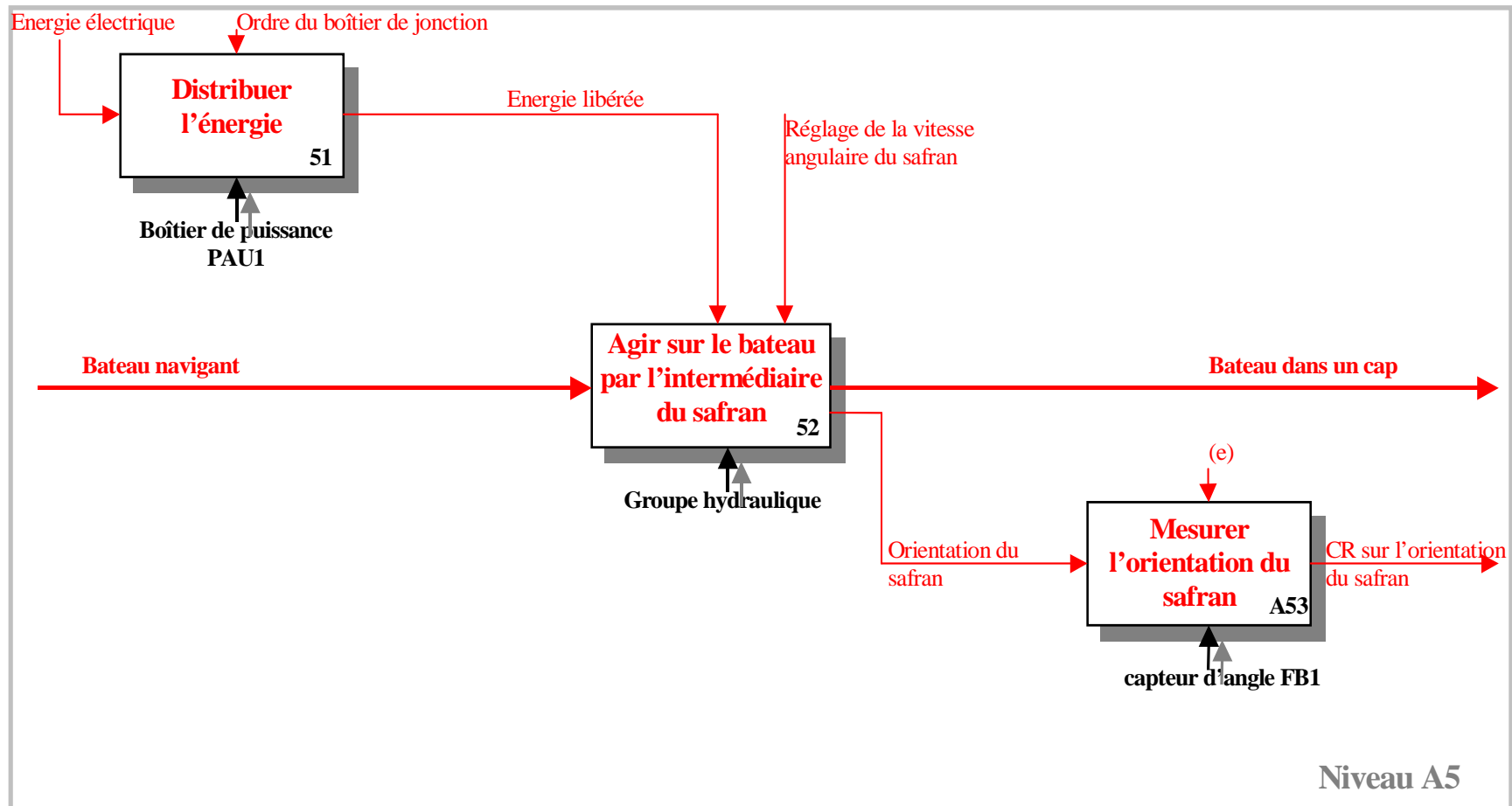
Pilote automatique pour voilier

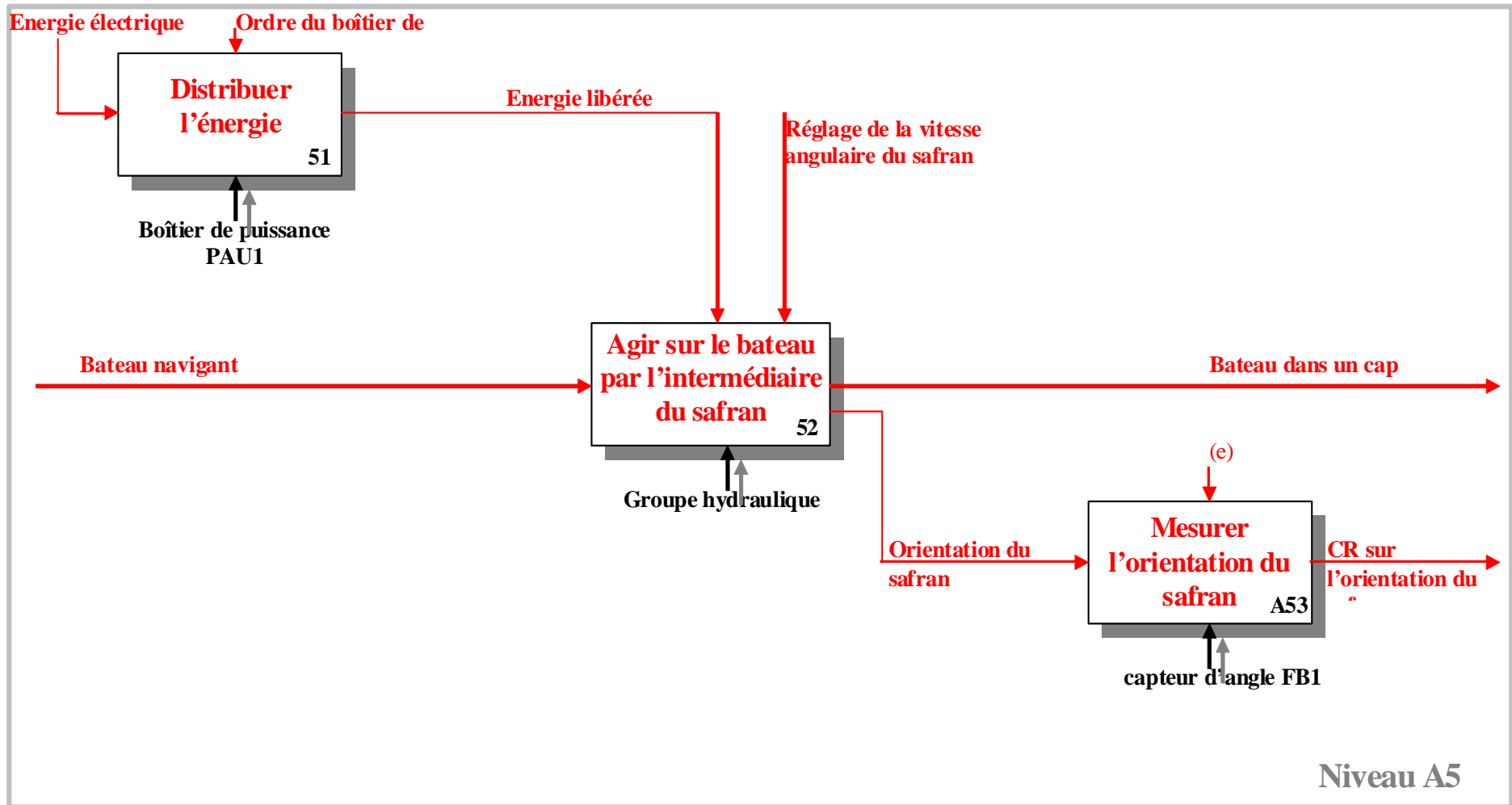






Pilote automatique pour voilier

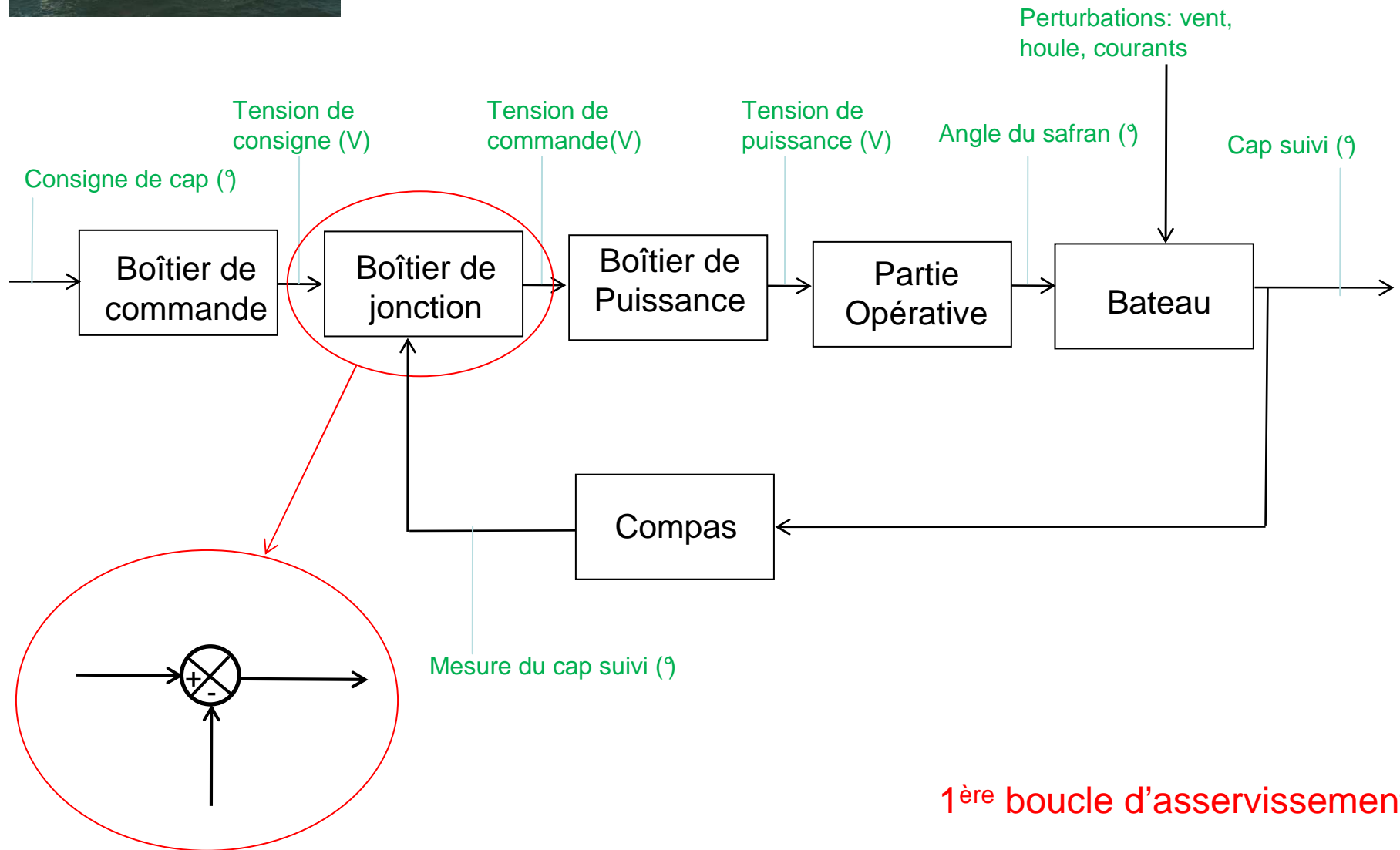






Pilote automatique pour voilier

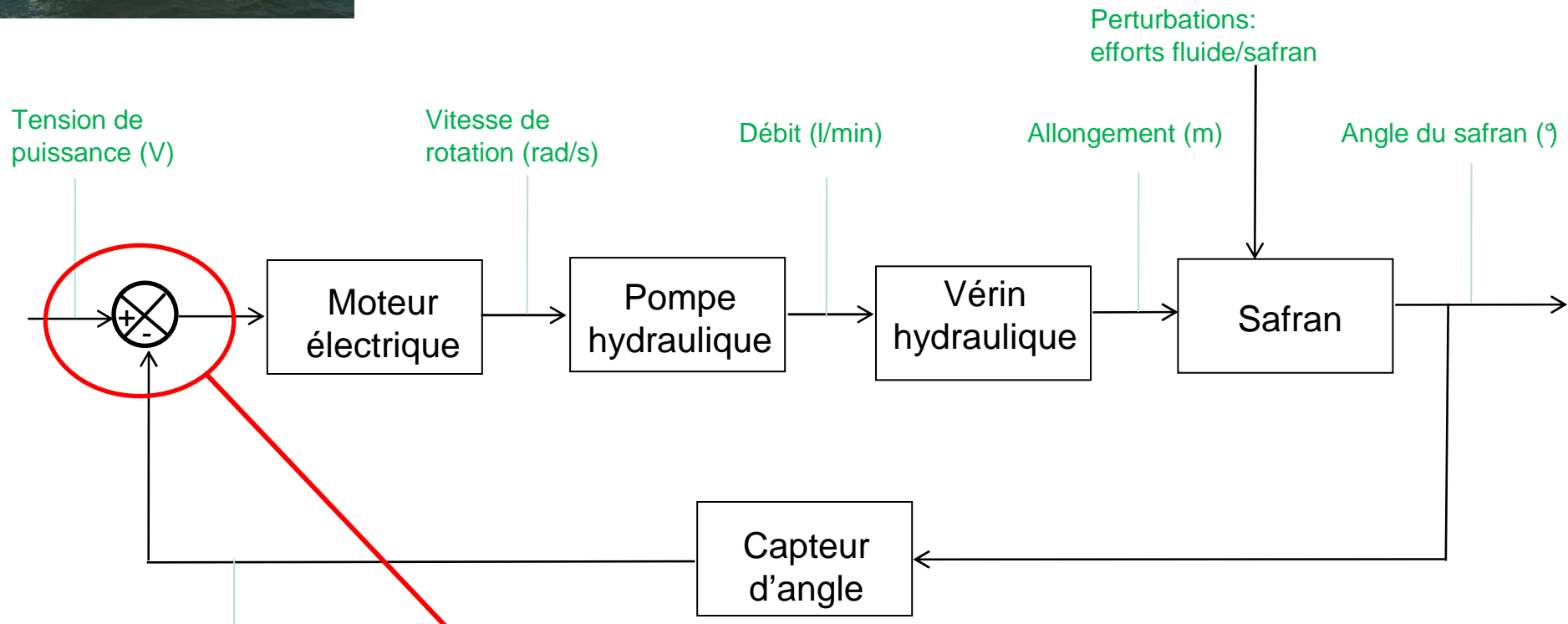
Schéma bloc fonctionnel





Pilote automatique pour voilier

Schéma bloc fonctionnel



Mesure de l'angle du safran (V)

Opération réalisée dans le boîtier de jonction et ramenée dans ce schéma

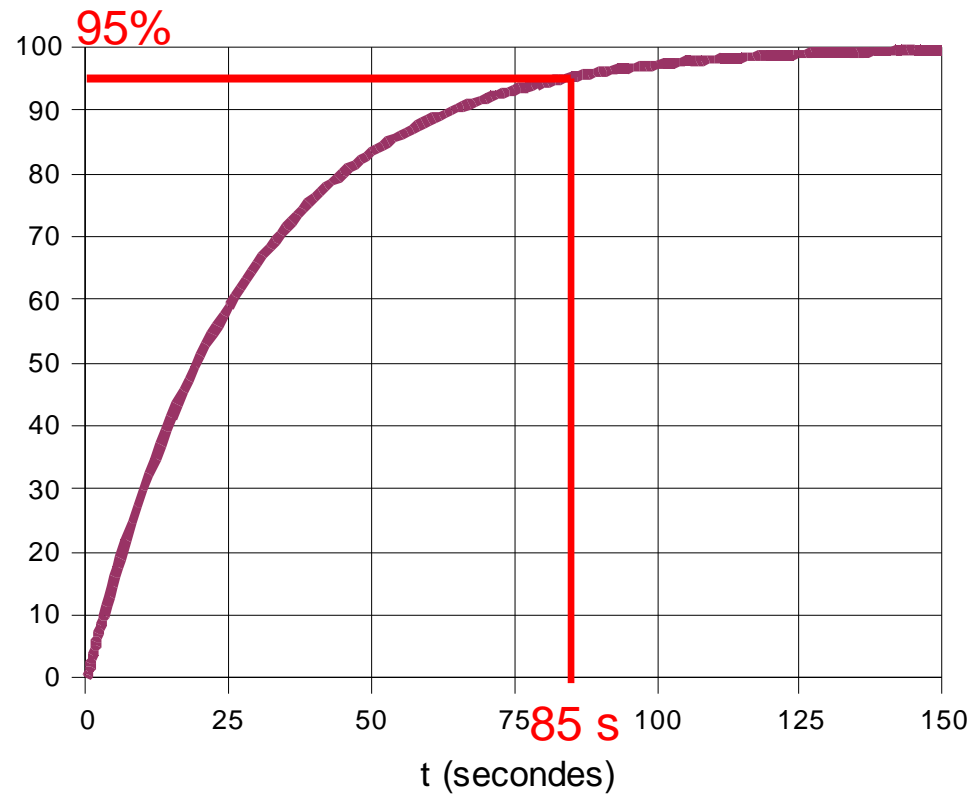
2^{ème} boucle d'asservissement



Pilote automatique pour voilier

Temps de réponse à 5% ou 95%

Temps mis par le système (ici le barreur) pour atteindre 95% de la valeur en régime établi

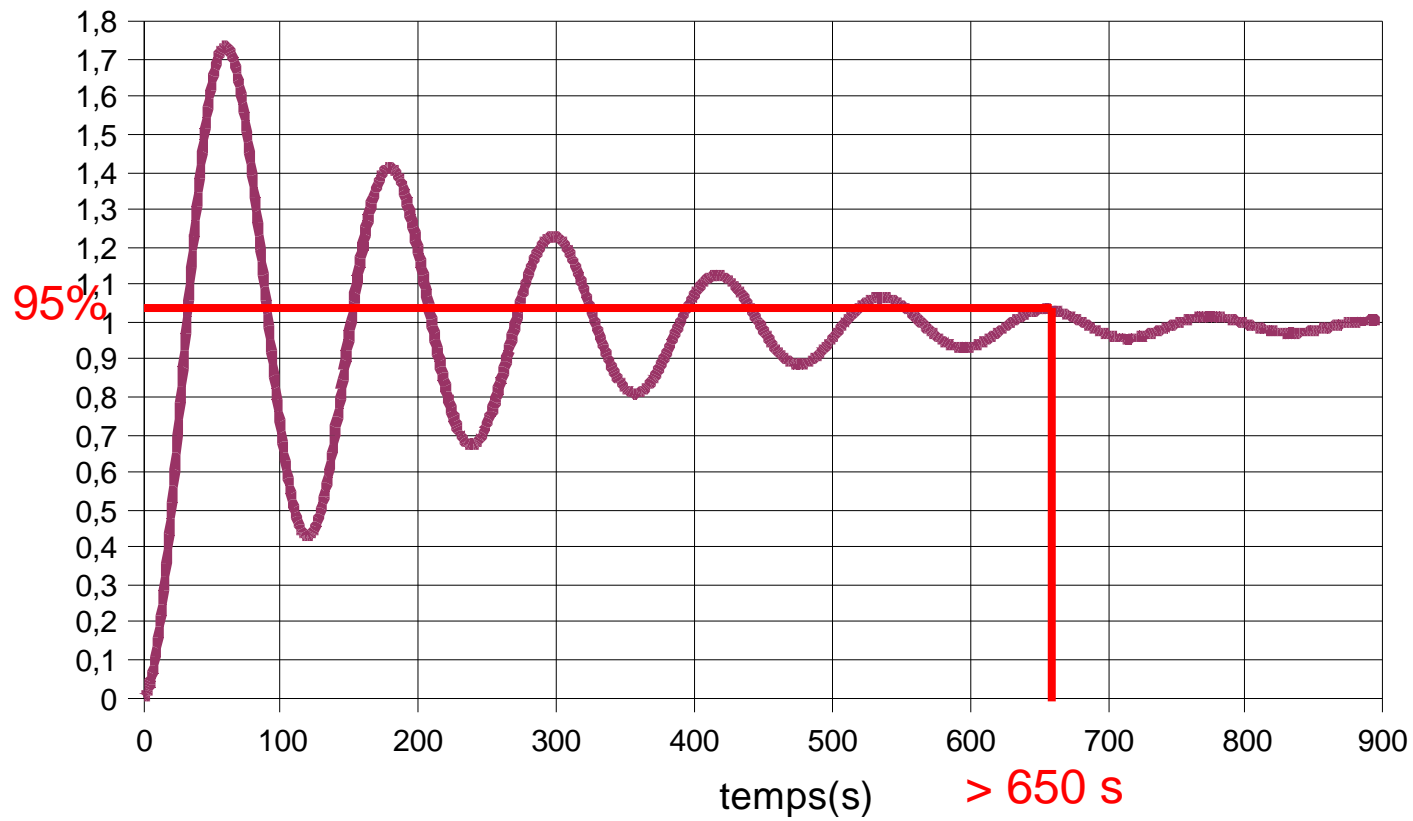




Pilote automatique pour voilier

Réponse du pilote auto. sans correcteur

Temps de réponse à 5%

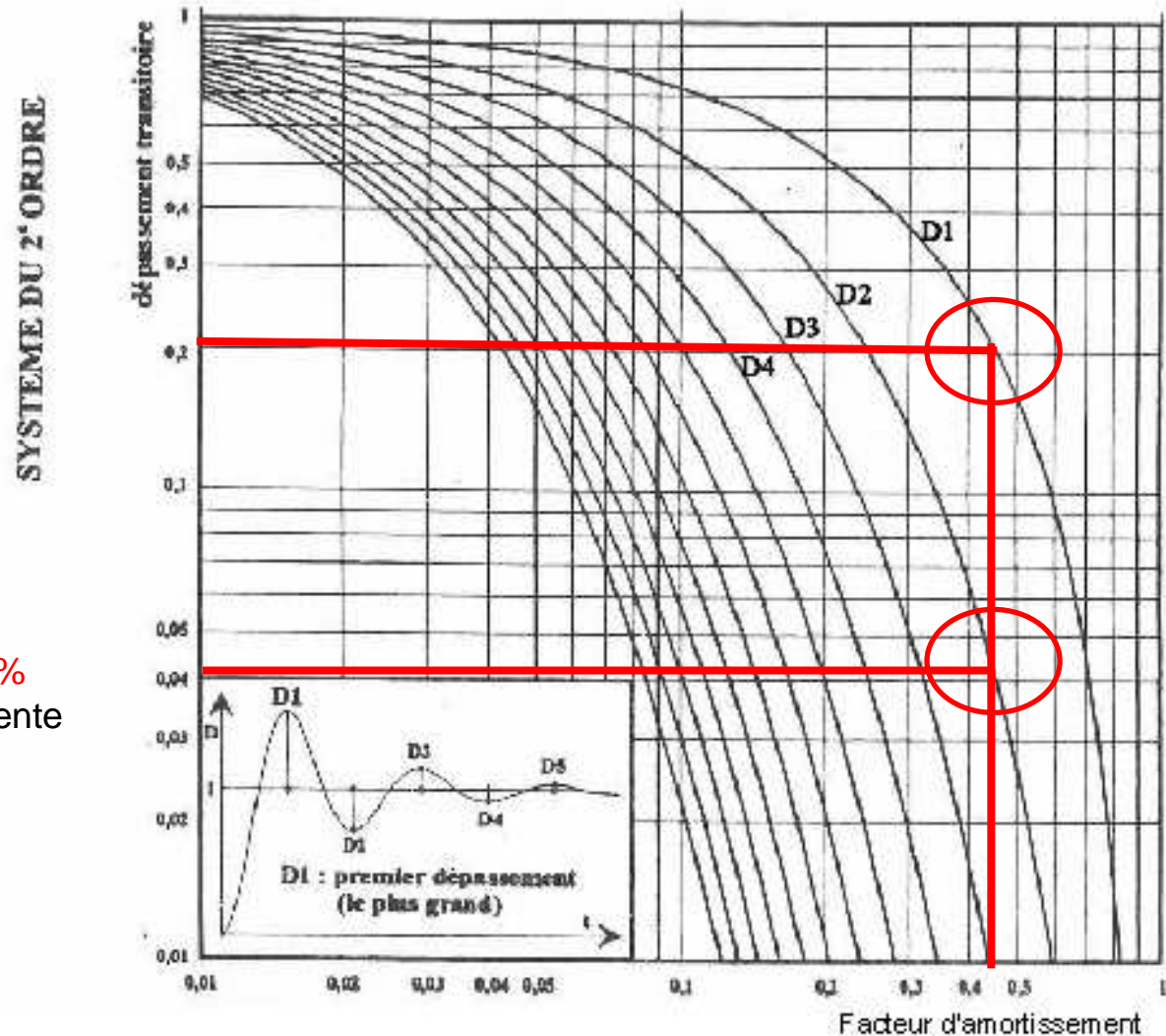




Pilote automatique pour voilier

Réponse avec correcteur

- ABAQUE DES DEPASSEMENTS TRANSITOIRES



Premier dépassement $D1=20\%$

Deuxième dépassement $D2=4\%$
donc d'après la courbe précédente
le temps de réponse à 5% est
d'environ 100 s ^